

**EXPLOITATION ROBOT COLLABORATIF
UNIVERSAL ROBOT - BAIE CB3****Durée**

2 jours.

Public concerné

Tout public.

Pré-requis

Aucun.

Méthodes pédagogiques

Méthodes démonstrative et participative avec alternance d'apports théoriques et pratiques.

Moyens pédagogiquesMaquette pédagogique et PC
Robot collaboratif UR3 équipé
d'une baie CB3 et d'outils
collaboratifs
Documents techniques.**Evaluation des acquis**

En continu.

 **Objectif**

Manipuler un robot en axe par axe et en géométrie
Lancer en mode automatique
Interpréter des défauts
Reprendre un cycle après un défaut
Corriger un mouvement, une trajectoire
Diagnostiquer et lire des entrées/sorties.

 **Programme**

Sécurité sur site robotisé
Analyse de risques liés à la robotique collaborative
Présentation de l'ensemble robotisé

- La baie, le manipulateur
- Le boîtier d'apprentissage
- Description de l'interface graphique Polyscope.

Présentation des différents modes de pilotage manuel

- Articulaire, cartésien, orientation
- Déplacement libre.

Présentation du rôle et intérêt d'un repère

- Repère « Base »
- Repère « Outil » et création des repères
- Repère « Pièce » / « Plan » et création des repères.

Présentation du langage de programmation Python
Création de programme simple et de trajectoire
Reprise de point
Exécution de programme en mode automatique.